

Zadání bakalářské práce

Student: **Pavel Škoda**
Studijní program: B2341 Strojírenství
Studijní obor: 2301R013 Robotika
Téma: **Demonstrační úloha s robotem UR3**
Demonstration Task with the UR3 Robot

Jazyk vypracování: čeština

Zásady pro vypracování:

1. Analyzujte realizované pracoviště s robotem Universal Robots UR3.
2. Navrhněte a realizujte demonstrační úlohu s vybraným robotem a jeho příslušenstvím dle dohody s vedoucím práce.
3. Vytvořte přehledný návod pro práci s vytvořenou úlohou.
4. Vytvořenou úlohu detailně popište v textové části práce.
5. Práci též doložte v elektronické podobě ve formátu MS WORD a dokumentaci k úloze dle pokynů vedoucího práce.

Seznam doporučené odborné literatury:

ČSN 01 6910 *Úprava písemností psaných strojem nebo zpracovaných textovými editory*. Praha: Český normalizační institut, srpen 2007. 48 s.

ČSN ISO 690 *Informace a dokumentace - Pravidla pro bibliografické odkazy a citace informačních zdrojů*. Praha: Český normalizační institut, 2010.

BURKOVÍČ, J. *Navrhování robotizovaných montážních linek*. 1. vydání. Ostrava: VŠB – TU Ostrava, 2008. 163 s. ISBN 978-80-248-1869-6.

PALKO, A., SMRČEK, J. *Robotika, Koncové efektory pre priemyslné a servisné roboty, Navrhovanie – Konštrukcia - Riešenia*. 1. vydání. Košice: TU v Košiciach, 2004. 274 s. ISBN 80-8073-218-3.

NOVÁK, P. *Průmyslové řídicí systémy*. 1. vydání. Ostrava: VŠB-TU Ostrava, 2000. 104 s. ISBN 80-7078-733-3.

ISO/TS 15066:2016 *Robots and robotic devices -- Collaborative robots*.

Formální náležitosti a rozsah bakalářské práce stanoví pokyny pro vypracování zveřejněné na webových stránkách fakulty.

Vedoucí bakalářské práce: **Ing. Aleš Vysocký, Ph.D.**

Datum zadání: 18.12.2020

Datum odevzdání: 17.05.2021

prof. Dr. Ing. Petr Novák
vedoucí katedry

prof. Ing. Robert Čep, Ph.D.
děkan fakulty